

Diagonalización de una matriz ($A^{n \times n}$)

Consiste en encontrar una serie de valores propios $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ y de vectores asociados $\vec{v}_i = \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$ que cumplan:

$$(A^{n \times n}) \cdot (\vec{v}_i) = \lambda_i \cdot (\vec{v}_i)$$

(Para multiplicar la matriz ($A^{n \times n}$) por un vector \vec{v}_i , éste se pone con sus componentes en matriz columna)

Se llama "diagonalizar" porque con los valores propios λ_i se forma una matriz diagonal (D) = (λ_i) que ya veremos cumple determinadas propiedades, como que $\det(D) = \det(A)$

EJEMPLO: Diagonalizar $(A) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ que vemos es simétrica.

Como $n = 2$, suponemos que los vectores propios son de dos componentes (v_{ix}, v_{iy}). Para cualquiera de ellos se tiene que cumplir:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} v_{ix} \\ v_{iy} \end{pmatrix} = \lambda_i \begin{pmatrix} v_{ix} \\ v_{iy} \end{pmatrix}$$

Operamos y nos queda sistema de dos ecuaciones, pero con tres incógnitas:

$$v_{ix} - v_{iy} = \lambda_i v_{ix} \rightarrow (\lambda_i - 1)v_{ix} + v_{iy} = 0 \quad (\text{I})$$

$$-v_{ix} + v_{iy} = \lambda_i v_{iy} \rightarrow v_{ix} + (\lambda_i - 1)v_{iy} = 0 \quad (\text{II})$$

Un sistema así puede tener muchas soluciones para las componentes de cada vector propio \vec{v}_i . Pero para que sea compatible e indeterminado, ha de cumplirse que el determinante formado por los coeficientes sea nulo. Imponemos esa condición:

$$\begin{bmatrix} (\lambda_i - 1) & 1 \\ 1 & (\lambda_i - 1) \end{bmatrix} = 0 \rightarrow \lambda_i^2 - 2\lambda_i = 0 \rightarrow \lambda_i(\lambda_i - 2) = 0 \rightarrow \lambda_i = 0 \text{ ó } \lambda_i = 2$$

Dedujimos que, para obtener soluciones del sistema de ecuaciones, λ puede tomar esos dos valores, que son los valores propios encontrados, que llamaremos:

$$\lambda_1 = 0 \quad ; \quad \lambda_2 = 2$$

Los vectores propios asociados los dedujimos sustituyendo cada valor de λ en (I) y (II):

(i=1) Para $\lambda_1 = 0$ tanto de (I) como de (II) se deduce que el vector \vec{v}_1 cumple que $v_{ix} = v_{iy}$. Significa que hay infinitos vectores propios \vec{v}_1 con tal de que tenga iguales sus dos componentes.

$$\vec{v}_1 = \vec{i} + \vec{j}; \quad \vec{v}_1 = -\vec{i} - \vec{j}; \quad \vec{v}_1 = 5\vec{i} + 5\vec{j}; \quad \vec{v}_1 = -5\vec{i} - 5\vec{j} \dots \text{. Hay infinitos}$$

(i=2) Para $\lambda_2 = 2$ tanto de (I) como de (II) se deduce que el vector \vec{v}_2 cumple que $v_{ix} = -v_{iy}$. Significa que hay infinitos vectores propios \vec{v}_2 con tal de que tenga iguales y cambiadas de signo sus dos componentes.

$$\vec{v}_2 = \vec{i} - \vec{j}; \quad \vec{v}_2 = -\vec{i} + \vec{j}; \quad \vec{v}_2 = 5\vec{i} - 5\vec{j}; \quad \vec{v}_2 = -5\vec{i} + 5\vec{j} \dots \text{. Hay infinitos}$$

Vemos que para cada valor propio hay infinitos vectores propios asociados, aunque siempre cumplen ser ortogonales: $\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = 0$. Se suelen elegir con las siguientes condiciones:

a) Vectores normalizados (módulo 1). Del ejemplo, lo cumplen los siguientes:

$$\vec{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} + \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}; \quad \vec{v}_1 = -\frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} - \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}; \quad \vec{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} - \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}; \quad \vec{v}_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} + \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}$$

b) Se forma matriz ($V^{n \times n}$) cuyas columnas son los vectores, queremos que su determinante $|V^{n \times n}| = +1$

Esta condición hace que, del ejemplo, nos quedemos con: $\vec{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} + \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}$ y $\vec{v}_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}}\vec{i} + \frac{1}{\sqrt{2}}\vec{j}$

Matriz con vectores propios: $(V) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \rightarrow |V| = +1$

La Matriz ($V^{n \times n}$) cuyas columnas son los vectores propios, que cumple: a) son vectores ortogonales $\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = 0$ y b) su determinante $|V| = +1$ se llama Matriz Ortogonal (ver grupos de Lie: matriz de rotación).

Las matrices ortogonales cumplen que su inversa es igual a su traspuesta: $(V^{n \times n})^{-1} = (V^{n \times n})^T \quad (\text{I})$

TEOREMA: Matriz simétrica \leftrightarrow Ortogonalmente diagonalizable. Si no es simétrica, puede o no, diagonalizarse.

Suponemos que tenemos la matriz (A^{nxn}) simétrica, a la que hemos diagonalizado, obteniendo los valores propios $\lambda_i = \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ y los vectores propios asociados, y normalizados, $\vec{v}_i = \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$.

La matriz (V^{nxn}) , construida con columnas de vectores propios, es ortogonal y cumple $(V^{nxn})^{-1} = (V^{nxn})^T$.

$$(D^{nxn}) \text{ es diagonal } \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} \quad \text{y cumple:} \quad (V^{nxn})^T \cdot (A^{nxn}) \cdot (V^{nxn}) = (D^{nxn}) \quad (\text{II})$$

Recordemos nuestro ejemplo: $(A) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ diagonalizada con valores propios $\lambda_1 = 0$ y $\lambda_2 = 2$

La matriz vectores propios es: $(V) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$ ortogonal. Su traspuesta (inversa): $(V)^T = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

Se comprueba multiplicando matrices que se cumple: $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$

Fácilmente se puede demostrar, multiplicando convenientemente por matriz inversa, que también se cumplen las relaciones siguientes:

$$(A^{nxn}) \cdot (V^{nxn}) = (V^{nxn}) \cdot (D^{nxn}) \quad \text{también} \quad (A^{nxn}) = (V^{nxn}) \cdot (D^{nxn}) \cdot (V^{nxn})^T \quad (\text{III})$$

El determinante de un producto de matrices es igual al producto de los determinantes.

$$\text{Como } \det(V^{nxn}) = \det(V^{nxn})^T = 1 \quad \rightarrow \quad \det(A^{nxn}) = \det(D^{nxn}) \quad (\text{IV})$$

Utilidad de la diagonalización de matrices

Tenemos "cosa" $\zeta = f(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n)$ siendo ϕ_i una serie de valores discretos, que pueden representar las componentes de un vector, o los valores de un campo en determinados puntos.

La función $f(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n)$ tiene términos en que sólo aparece ϕ_i , pero también términos en los que aparecen productos cruzados $\phi_i \cdot \phi_j$. Además suponemos puede expresar mediante matriz simétrica (A^{nxn}) :

$$\text{"cosa"} = f(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n) = (\phi_1 \dots \phi_n) \cdot (A^{nxn}) \cdot \begin{pmatrix} \phi_1 \\ \dots \\ \phi_n \end{pmatrix}$$

$$\text{EJEMPLO: "cosa"} = \phi_1^2 + \phi_2^2 - 2\phi_1\phi_2 = (\phi_1 \ \phi_2) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \end{pmatrix}$$

Se diagonaliza la matriz simétrica (A^{nxn}) y obtenemos sus valores propios $\lambda_i = \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ y vectores propios asociados $\vec{v}_i = \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$. Si hacemos un cambio de variables $(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n) \rightarrow (\psi_1, \psi_2, \dots, \psi_n)$ regido por la matriz de los vectores propios (es como cambiar la base a que sea los vectores propios):

$$\begin{pmatrix} \phi_1 \\ \dots \\ \phi_n \end{pmatrix} = (V^{nxn}) \cdot \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \dots \\ \psi_n \end{pmatrix} \quad (\text{s.p.d.}) \text{ se obtiene: } \text{"cosa"} = f(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n) = \lambda_1\psi_1^2 + \lambda_2\psi_2^2 + \dots + \lambda_n\psi_n^2 \quad (\text{V})$$

Se consigue así una expresión en la que no aparecen ya ningún término con productos cruzados.

$$\text{En el ejemplo: } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ diagonalizada con } \lambda_1 = 0 \text{ y } \lambda_2 = 2 \text{ y } (V) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\text{Hacemos cambio: } \begin{pmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} \phi_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2 \\ \phi_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2 \end{cases}$$

Sustituimos en la expresión de la "cosa" y se obtiene:

$$\text{"cosa"} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2\right)^2 - 2\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2\right)\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\psi_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}\psi_2\right) = \dots = 2\psi_2^2$$

Comprobamos así que "cosa" se expresa con los valores propios: $\phi_1^2 + \phi_2^2 - 2\phi_1\phi_2 = 0\psi_1^2 + 2\psi_2^2$ sin productos cruzados.

En el video se propone otro ejercicio, similar al ejemplo, para realizar por los suscriptores.